

Introduction à la dynamique des systemes

Trois principes fondamentaux dans la formulation originelle (Newton):

- 1) chaque corps reste immobile ou se déplace de mouvement rectiligne uniforme s'il n'est pas poussé par des forces (*principe d'inertie ou de Galilée*)
- 2) le changement du mouvement est proportionnel à la force, et il en a la même direction
- 3) pour chaque action il y a toujours une action égale et contraire, c'est-à-dire, les actions mutuelles que deux corps s'échangent sont égales et dirigées vers directions opposées (*principe d'action et réaction*)

Energie cinétique, potentielle, travail mécanique

On se propose d'établir les lois fondamentales de la dynamique d'une *particule* ou *point matériel* : un point matériel est mathématiquement représenté par un couple (p, m) .

En général en mécanique on considère qu'une force agissant sur un point matériel dépend de la position du point, de sa vitesse et du temps :

$$\mathbf{f} = \mathbf{f}(p, \dot{p}, t)$$

Un exemple de force dépendante de la vitesse est la résistance à l'avancement d'un corps dans un fluide.

si, toutefois, une force est complètement déterminée par sa seule position,

$$\mathbf{f} = \mathbf{f} (p)$$

alors la force est dite *positionnelle*. Des exemples de forces positionnelles sont les forces d'attraction gravitationnelle et celle électrostatique.

On définit *travail mécanique élémentaire* la quantité

$$d\mathcal{L} = \mathbf{f} \cdot d\mathbf{p}$$

Un champ positionnel de force est conservatif si la fonction vectorielle $\mathbf{f} = \mathbf{f}(p)$ qui représente la force coïncide avec le vecteur gradient d'une fonction scalaire U , dite *potentiel* de la force

$$\mathbf{f} = \nabla U$$

où l'opérateur différentiel ∇ , dit *opérateur nabla*, définit l'opération

$$\nabla U = \frac{\partial U}{\partial x_i} \mathbf{e}_i = \frac{\partial U}{\partial x_1} \mathbf{e}_1 + \frac{\partial U}{\partial x_2} \mathbf{e}_2 + \frac{\partial U}{\partial x_3} \mathbf{e}_3$$

A remarquer que U est défini à une constante additive près. La fonction

$$V = -U$$

est dite *énergie potentielle* ; cette définition n'est pas univoque, car certains auteurs préfèrent définir comme potentiel la fonction V , surtout en mécanique des fluides. Pour une force conservative on a

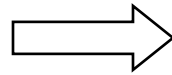
$$\mathcal{L}_{AB} = \int_A^B \mathbf{f} \cdot d\mathbf{p} = \int_A^B dU = U_B - U_A$$

En général: $\mathbf{f} \cdot d\mathbf{p} = \nabla U \cdot d\mathbf{p} = \frac{\partial U}{\partial x_i} dx_i = dU$

Exemples de forces conservatives

Force d'attraction gravitationnelle :

$$\mathbf{f} = -G \frac{Mm}{r^2} \mathbf{e}$$



$$\mathbf{f} = -mg \mathbf{e}_z$$

$$U = G \frac{Mm}{r}$$

$$U = -m g z$$

Constante de gravitation universelle : $G = 6.672598 \cdot 10^{-11} \text{ kg}^{-1} \text{ m}^3 \text{ s}^{-2}$

Force électrostatique :

$$\mathbf{f} = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{Qq}{r^2} \mathbf{e}$$

$$U = -\frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{Qq}{r}$$

Force élastique :

$$\mathbf{f} = -k \Delta\ell \mathbf{e}$$

$$U = -\frac{1}{2} k \Delta\ell^2$$

Couple élastique :

$$\mathbf{M} = -\mu \Delta\theta \mathbf{e}$$

$$U = -\frac{1}{2} \mu \Delta\theta^2$$

Permittivité électrique
du vide: $\epsilon = 8.854 \cdot 10^{-12} \text{ C}^2 \text{ Nm}^{-2}$

Theoreme de l'énergie cinétique

L'*énergie cinétique* d'un point matériel qui a vitesse \mathbf{v} est définie comme

$$T = \frac{1}{2} m \mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{2} m \mathbf{v}^2 ,$$

et la *puissance* W d'une force \mathbf{f} appliquée à un point matériel p comme

$$W = \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} .$$

Cherchons la variation temporelle de T :

$$\dot{T} = \frac{1}{2} m (\dot{\mathbf{v}} \cdot \mathbf{v} + \mathbf{v} \cdot \dot{\mathbf{v}}) = m \mathbf{a} \cdot \mathbf{v} ;$$

d'ailleurs

$$\mathbf{a} = \frac{\mathbf{f}}{m} ,$$

et donc

$$\dot{T} = m \frac{\mathbf{f}}{m} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{f} \cdot \mathbf{v} = W .$$

Conservation de l'énergie mécanique

- a. toutes les n forces actives qui agissent sur p sont conservatives :

$$\mathbf{f}_i^a = \nabla U_i, \quad \forall i = 1, \dots, n ;$$

- b. toutes les m forces réactives qui agissent sur p ont puissance nulle (c'est-à-dire que les réactions ne font pas de travail mécanique) :

$$\mathbf{f}_j^r \cdot \mathbf{v} = 0, \quad \forall j = 1, \dots, m .$$

$$\dot{T} = \dot{U} \Rightarrow (T - U) \dot{} = 0 \Rightarrow T - U = \text{const}$$

Conservation de la Quantité de Mouvement

$$\mathbf{Q} = m \mathbf{v} \quad \Rightarrow \quad \dot{\mathbf{Q}} = m \mathbf{a} \quad \Rightarrow \quad \dot{\mathbf{Q}} = \mathbf{f}$$

Conservation du Moment de la Quantité de Mouvement

$$\mathbf{K}_o = (p - o) \wedge m \mathbf{v} \quad \text{Moment de la Quantité de Mouvement}$$

$$(p - o) \wedge m \mathbf{a} = (p - o) \wedge \mathbf{f} = \mathbf{M}_o \quad \text{Moment d'une force}$$

$$\boxed{\dot{\mathbf{K}}_o + \mathbf{v}_o \wedge \mathbf{Q} = \mathbf{M}_o}$$

si O est le CIR :

$$\boxed{\dot{\mathbf{K}}_o = \mathbf{M}_o}$$